

机器人控制器 **KC30**



KC30

采用“新运动控制”算法

- 速度提高 **30%**
- 有效抑制抖动
- 动作更加柔顺
- 控制参数可根据需要自由调整
- 适应性提高
- 可靠性增加
- 运动性能优化

外形结构优化



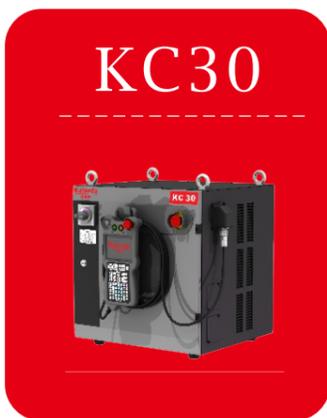
KC20

108kg

55kg

H:90cm

H:58cm



KC30

体积更小

重量更轻

通用性更强

硬件提升

- 整流单元替代变压器
- 电源模块优化
- 自主设计板卡级CPU单元、发射单元、安全单元、IO单元,通过板间直连将四个模块集成为一个模块
- 伺服驱动器额定电流提升,可驱动更高功率更高转速的电机,可实现更快的加减速

设计提升

- 控制柜体积减小**35%**,重量减轻**50%**
- 伺服驱动器驱动能力提升**50%**
- 线束数量减少**40%**
- 零件数量减少**50%**

功能提升

- **焊接功能**:高速焊稳定性控制改善
- **Hand ON功能**:搬运应用定制
- **电弧跟踪**:无需电流检出器等硬件设备,实现COMARC功能

KC30控制柜参数

机型	KC30
容量	2.0kVA
外形尺寸	555mmx580mmx500mm
通讯接口	EtherCAT,Ethernet
最多可控联动轴	最多可扩充32个,可实现多机器人协作
操作界面	英文/中文界面
输入电压	三相交流380V(-10%~+10%), 50/60Hz
重量	约55kg



杭州凯尔达焊接机器人股份有限公司
地址:杭州市萧山经济技术开发区长鸣路778号
电话:0571-82765555 网址:www.kaierda.com